

Mathematische Grundlagen IV (CES) | SS 2017
Musterlösung Klausur | 08.08.2017

Aufgabe 1.

Leiten Sie für die folgende partielle Differentialgleichung

$$\begin{aligned} -u_{xx} - u_{yy} &= 0 && \text{für } (x, y) \in]-\infty, \infty[\times]0, 1[, \\ u(x, 0) &= 0 && \text{für } x \in]-\infty, \infty[, \\ u(x, 1) &= f(x) && \text{für } x \in]-\infty, \infty[, \end{aligned}$$

auf dem unendlichen Streifen mittels der Fourier-Transformation eine Lösungsformel her.

5 Punkte

Lösung.

Wir führen die Fouriertransformation in der Variablen x durch, so dass wir die Gleichung

$$-s^2 \tilde{u}(s, y) + \partial_y^2 \tilde{u}(s, y) = 0$$

1 Punkt

erhalten. Hierbei handelt es sich um eine gewöhnliche Differentialgleichung, welche die Lösung

$$\tilde{u}(s, y) = A(s)e^{sy} + B(s)e^{-sy}$$

1 Punkt

besitzt. Aus $\tilde{u}(s, 0) = A(s) + B(s) \stackrel{!}{=} 0$ folgt $A(s) = -B(s)$. Somit gilt

$$\tilde{u}(s, y) = A(s)e^{sy} - A(s)e^{-sy} = 2A(s) \sinh(sy).$$

0.5 Punkte

Aus den Randwerten folgt

$$\begin{aligned} \tilde{u}(s, 1) &= 2A(s) \sinh(s) \stackrel{!}{=} \tilde{f}(s) \\ \Rightarrow A(s) &= \frac{1}{2} \frac{\tilde{f}(s)}{\sinh(s)}. \end{aligned}$$

1 Punkt

Und wir erhalten

$$\tilde{u}(s, y) = \tilde{f}(s) \frac{\sinh(sy)}{\sinh(s)}.$$

0.5 Punkte

Die Rücktransformation ergibt dann

$$u(x, y) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \tilde{f}(s) \frac{\sinh(sy)}{\sinh(s)} e^{isx} ds.$$

1 Punkt

Aufgabe 2.

Lösen Sie die folgende partielle Differentialgleichung

$$\begin{cases} -\Delta u + u = 0 & \text{in }]0, 1[\times]0, 1[, \\ u(x, 0) = \sin(2\pi x) & \text{für } x \in]0, 1[, \\ u(x, 1) = 0 & \text{für } x \in]0, 1[, \\ u(0, y) = 0 & \text{für } y \in]0, 1[, \\ u(1, y) = 0 & \text{für } y \in]0, 1[. \end{cases}$$

Nutzen Sie dazu die Methoden, die Ihnen aus der Vorlesung bekannt sind.

7 Punkte

Lösung.

Wir nehmen an, dass sich die Lösung u schreiben lässt als $u(x, y) = X(x)Y(y)$.

0.5 Punkte

Daraus ergibt sich durch einsetzen in die PDE

$$\begin{aligned} -X''Y - XY'' + XY &= 0 \\ \Leftrightarrow -\frac{X''}{X} + 1 &= \frac{Y''}{Y} \end{aligned}$$

1 Punkt

Da in der zweiten Zeile die linke Seite der Gleichung nur von x abhängt und die rechte Seite der Gleichung nur von y abhängt wissen wir, dass die linke bzw. rechte Seite konstant sein müssen. Es gilt also

$$-\frac{X''}{X} + 1 = \lambda = \frac{Y''}{Y}$$

0.5 Punkte

Wir betrachten nun unterschiedliche Fälle für λ

- $\lambda = 1$.
Daraus folgt $-X'' = X \Rightarrow X(x) = ax + b$ und unter Berücksichtigung der Randwerte somit $X(x) \equiv 0 \Rightarrow u \equiv 0$ und es ergibt sich ein Widerspruch.

0.5 Punkte

- $\lambda < 1$.
Hier folgt, dass $X(x)$ die Lösungsform $X(x) = ae^{bx} + ce^{-bx}$ annehmen wird. Den Randwerten entnehmen wir, dass $X(x) = a \sin(bx) + c \cos(bx)$ sein muss. Daher verwerfen wir diesen Ansatz.

0.5 Punkte

- $\lambda > 1$.
Daraus ergibt sich $-X''/X = \lambda - 1 =: \gamma^2$ und wir lösen

$$X(x) = A \sin(\gamma x) + B \cos(\gamma x).$$

0.5 Punkte

Aus $X(0) = B$ zusammen mit den Randwerten ($\stackrel{!}{=} 0$) ergibt sich $B = 0$. Für $X(1) = A \sin(\gamma)$ ergibt sich zusammen mit den Randwerten ($\stackrel{!}{=} 0$) $\gamma_k = \pi k$. Somit gibt es mehrere Lösungen, abhängig von γ_k , nämlich

$$X_k(x) = A_k \sin(\pi k x).$$

0.5+0.5 Punkte

Für Y gilt $Y''/Y = \lambda = 1 + \gamma_k^2 =: \delta_k^2 > 0$. Lösungen sind somit gegeben durch

$$Y_k(y) = C_k e^{\delta_k y} + D_k e^{-\delta_k y}.$$

0.5 Punkte

Es folgt aus den Randwerten

$$\begin{aligned} Y_k(0) &= C_k + D_k \stackrel{!}{=} 1, \\ Y_k(1) &= C_k e^{\delta_k} + D_k e^{-\delta_k} \stackrel{!}{=} 0. \end{aligned}$$

0.5 Punkte

(Hier hätte in der ersten Zeile auch Gleichheit mit einer beliebigen anderen Konstante ungleich null gewählt werden können. Diese Wahl wäre dann im weiteren Verlauf mit A_k verrechnet worden.) Das System lässt sich lösen und man erhält

$$\begin{aligned} C_k &= -\frac{1}{e^{\delta_k^2} - 1}, \\ D_k &= \frac{e^{\delta_k^2}}{e^{\delta_k^2} - 1}. \end{aligned}$$

0.5 Punkte

Für die Gesamtlösung erhalten wir insgesamt durch Superposition der Teillösungen

$$\begin{aligned} u(x, y) &= \sum_k X_k(x) Y_k(y) \\ &= \sum_k A_k \sin(\pi k x) [C_k e^{\delta_k y} + D_k e^{-\delta_k y}] \end{aligned}$$

0.5 Punkte

Der Vergleich mit den Randwerten zeigt, dass $A_k = 0$ für $k \neq 2$, und somit folgt

$$u(x, y) = \sin(2\pi x) [C_2 e^{\sqrt{1+4\pi}y} + D_2 e^{-\sqrt{1+4\pi}y}]$$

0.5 Punkte

mit

$$\begin{aligned} C_2 &= -\frac{1}{e^{1+4\pi} - 1}, \\ D_2 &= \frac{e^{1+4\pi}}{e^{1+4\pi} - 1}. \end{aligned}$$

Aufgabe 3.

Lösen Sie die Wellengleichung

$$\begin{aligned}
 u_{tt} - u_{xx} &= x^2 - t^2, \\
 u(0, x) &= \frac{1}{2}(7e^x - 3e^{-x}), \\
 u_t(0, x) &= -e^x + 3e^{-x}.
 \end{aligned}$$

Nutzen Sie dazu die Methoden, die Ihnen aus der Vorlesung bekannt sind.

6 Punkte

Lösung.

Wir berufen uns auf Korollar 1.41 aus der Vorlesung. Demnach ist die Lösung u gegeben als $u = v + w$,

0.5 Punkte

wobei v und w Lösungen der Probleme

$$\begin{aligned}
 v_{tt} - v_{xx} &= 0, \\
 v(0, x) &= \frac{1}{2}(7e^x - 3e^{-x}), \\
 v_t(0, x) &= -e^x + 3e^{-x}
 \end{aligned}$$

0.5 Punkte

und

$$\begin{aligned}
 w_{tt} - w_{xx} &= x^2 - t^2, \\
 w(0, x) &= 0, \\
 w_t(0, x) &= 0
 \end{aligned}$$

0.5 Punkte

sind.

Wir lösen zuerst für v . Sei $g = \frac{1}{2}(7e^x - 3e^{-x})$ und $h = -e^x + 3e^{-x}$, so ist v gegeben durch die d'Alembertsche Formel als

$$\begin{aligned}
 v(t, x) &= \frac{1}{2} [g(x-t) + g(x+t)] + \frac{1}{2} \int_{x-t}^{x+t} h(y) dy \\
 &= \frac{1}{4} [7e^{x-t} + 7e^{x+t} - 3e^{-x+t} - 3e^{-x-t}] \\
 &\quad + \frac{1}{2} \int_{x-t}^{x+t} -e^x + 3e^{-x} dx \\
 &= \frac{1}{4} [7e^{x-t} + 7e^{x+t} - 3e^{-x+t} - 3e^{-x-t}] \\
 &\quad + \frac{1}{2} [-e^x - 3e^{-x}]_{x-t}^{x+t} \\
 &= \frac{1}{4} [7e^{x-t} + 7e^{x+t} - 3e^{-x+t} - 3e^{-x-t}] \\
 &\quad - \frac{1}{2} [e^{x+t} - e^{x-t} + 3e^{-x-t} - 3e^{-x+t}] \\
 &= \frac{9}{4}e^{x-t} + \frac{5}{4}e^{x+t} + \frac{3}{4}e^{-x+t} - \frac{9}{4}e^{-x-t}.
 \end{aligned}$$

2 Punkte

für $t \geq 0, x \in \mathbb{R}$.

Für w erhalten wir nach Satz 1.40 und mit $f(t, x) = x^2 - t^2$

$$\begin{aligned} w(t, x) &= \frac{1}{2} \int_0^t \int_{x-t+s}^{x+t-s} f(s, y) dy ds \\ &= \frac{1}{2} \int_0^t \left[\frac{1}{3} y^3 - y t^2 + C \right]_{x-t+s}^{x+t-s} ds \\ &= \frac{1}{2} \int_0^t \frac{4}{3} s^3 - 2st^2 + \frac{2}{3} t^3 - 2sx^2 + 2tx^2 ds \\ &= \frac{1}{2} t^2 x^2. \end{aligned}$$

2 Punkte

Somit ist $u = v + w$ gegeben durch

$$u(t, x) = \frac{9}{4} e^{x-t} + \frac{5}{4} e^{x+t} + \frac{3}{4} e^{-x+t} - \frac{9}{4} e^{-x-t} + \frac{1}{2} t^2 x^2.$$

0.5 Punkte

Aufgabe 4.

- a) Bestimmen Sie die erste und zweite Ableitung im Sinne der Distributionen von $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$, mit

$$f(x) = e^{-a|x|}, \quad a > 0.$$

- b) Geben Sie eine Differentialgleichung an, der f im distributionellen Sinne genügt.

- c) Sei $\phi \in C_0^\infty(\mathbb{R})$ eine Testfunktion. Welche der folgenden Ausdrücke definieren eine Distribution?

1) $T_1(\phi) = \left(\int_0^1 \phi(x) dx \right)^2$

2) $T_2(\phi) = \phi(0) + \phi'(1)$

3) $T_3(\phi) = \int_{-\infty}^{\infty} x^2 \phi'(x) dx - \int_0^1 x \phi(x) dx$

Begründen Sie Ihre Antworten.

2.5+1.5+3 Punkte

Lösung.

- a) Sei $T := T_f$, dann gilt

$$(T, \phi) = \int_0^\infty e^{-a|x|} \phi(x) dx$$

0.5 Punkte

und für die erste Ableitung

$$\begin{aligned} (T', \phi) &= -(T, \phi') = - \int_{-\infty}^{\infty} e^{-a|x|} \phi'(x) dx \\ &= - \int_{-\infty}^0 e^{ax} \phi'(x) dx - \int_0^\infty e^{-ax} \phi'(x) dx \\ &= \int_{-\infty}^0 a e^{ax} \phi(x) dx - [e^{ax} \phi(x)]_{-\infty}^0 - \int_0^\infty a e^{-ax} \phi(x) dx - [e^{-ax} \phi(x)]_0^\infty \\ &= -\phi(0) + \phi(0) - \int_{-\infty}^\infty a \cdot \operatorname{sgn}(x) \cdot e^{-a|x|} \phi(x) dx \\ &= - \int_{-\infty}^\infty a \cdot \operatorname{sgn}(x) \cdot e^{-a|x|} \phi(x) dx. \end{aligned}$$

1 Punkt

Die zweite Ableitung lässt sich ähnlich berechnen.

$$\begin{aligned}
 (T'', \phi) &= - (T', \phi') = - \int_{-\infty}^{\infty} a \cdot \operatorname{sgn}(x) \cdot e^{-a|x|} \phi'(x) dx \\
 &= - \int_{-\infty}^0 a \cdot \operatorname{sgn}(x) \cdot e^{-a|x|} \phi'(x) dx - \int_0^{\infty} a \cdot \operatorname{sgn}(x) \cdot e^{-a|x|} \phi'(x) dx \\
 &= + \int_{-\infty}^0 a \cdot e^{ax} \phi'(x) dx - \int_0^{\infty} a \cdot e^{-ax} \phi'(x) dx \\
 &= - \int_{-\infty}^0 a^2 \cdot e^{ax} \phi(x) dx - \int_0^{\infty} a^2 \cdot e^{-ax} \phi'(x) dx \\
 &\quad + [ae^{ax} \phi(x)]_{-\infty}^0 - [ae^{-ax} \phi(x)]_0^{\infty} \\
 &= - \int_{-\infty}^{\infty} a^2 \cdot e^{-a|x|} \phi(x) dx + 2a\phi(0) \\
 &= - \int_{-\infty}^{\infty} (a^2 \cdot e^{-a|x|} - 2a\delta(x)) \phi(x) dx
 \end{aligned}$$

1 Punkt

- b) Eine partielle Differentialgleichung, welche f im distributionellen genügt ist zum Beispiel gegeben durch

$$f'(x) + a \cdot \operatorname{sgn}(x) \cdot f(x) = 0.$$

1 Punkt

Denn für eine Testfunktion ϕ und f aus Teil a) gilt

$$\begin{aligned}
 &\int_{-\infty}^{\infty} f'(x)\phi(x) + a \operatorname{sgn}(x)f(x)\phi(x) dx \\
 &= \int_{-\infty}^{\infty} -a \operatorname{sgn}(x)e^{-a|x|}\phi(x) + a \operatorname{sgn}(x)e^{-a|x|}\phi(x) dx = 0.
 \end{aligned}$$

0.5 Punkte

- c) 1) Eine Distribution ist eine lineare Abbildung $T : \mathcal{D} \rightarrow \mathbb{R}$. Da $T_1(\phi)$ quadratisch in ϕ ist, wird durch $T_1(\phi)$ **keine Distribution definiert**.

1 Punkt

- 2) $T_2(\phi)$ **definiert eine Distribution**, da

$$(\delta - \delta'_1, \phi) = (\delta, \phi) + (\delta_1, \phi') = \phi(0) + \phi'(1).$$

Hier ist mit δ_1 die verschobene Deltadistribution gemeint und mit δ'_1 die entsprechende Ableitung.

1 Punkt

- 3) $T_3(\phi)$ **definiert eine Distribution**. Sei $\chi_{[0,1]}$ die Indikatorfunktion für das Intervall $[0, 1]$, dann gilt

$$\begin{aligned}
 (-2x - \chi_{[0,1]}x, \phi) &= - \int_{-\infty}^{\infty} 2x\phi(x) dx - \int_0^1 x\phi(x) dx \\
 &= \int_{-\infty}^{\infty} x^2\phi(x) dx - [x^2\phi(x)]_{-\infty}^{\infty} - \int_0^1 x\phi(x) dx \\
 &= \int_{-\infty}^{\infty} x^2\phi(x) dx - \int_0^1 x\phi(x) dx.
 \end{aligned}$$

1 Punkt

Aufgabe 5.

Gegeben ist das Konvektions–Diffusionsproblem: Gesucht ist $u \in C^2(0, 1)$ mit

$$-u''(x) + 5u'(x) = f(x), \quad \text{für } x \in (0, 1),$$

$$u(0) = u(1) = 0.$$

Dieses Problem soll mit Hilfe einer Finite Differenzen Methode auf einem regelmäßigen Gitter der Schrittweite h und den Gitterpunkten $0 = x_0 < x_1 < \dots < x_n = 1$ approximiert und in ein lineares Gleichungssystem der Form $A_h u_h = b_h$ überführt werden. Dazu sollen die Differenzenquotienten

$$u'(x_i) \approx \frac{u(x_{i+1}) - u(x_i)}{h}$$

$$u''(x_i) \approx \frac{u(x_{i+1}) - 2u(x_i) + u(x_{i-1}))}{h^2}$$

benutzt werden.

- (a) Bestimmen Sie A_h und b_h .
- (b) Geben Sie eine Bedingung an, unter der A_h diagonal dominant ist.
- (c) Geben Sie eine mögliche Finite Differenzen Diskretisierung für die gegebene Differentialgleichung an, so dass die resultierende Matrix A_h strikt diagonal dominant ist.

Hinweis: Eine Matrix A ist strikt diagonal dominant wenn

$$\sum_{i \neq j} |a_{ij}| < |a_{ii}|$$

für mindestens ein $i = k$ und

$$\sum_{i \neq j} |a_{ij}| \leq |a_{ii}|, \quad \forall \quad i \neq k.$$

2.5+2+2.5 Punkte

Lösung.

- (a) Sei $h = 1/n$ und $x_i = i \cdot h$ für $i = 0, \dots, n$. Weiter sei $u_i = u(x_i)$. Dann gilt für $i = 2, \dots, n - 2$

$$-\frac{u_{i+1} - 2u_i + u_{i-1}}{h^2} + 5\frac{u_{i+1} - u_i}{h} = f(ih)$$

$$\Rightarrow \frac{1}{h^2} ((-1 + 5h)u_{i+1} + (2 - 5h)u_i - u_{i-1}) = f(ih).$$

Da $u_0 = u(0) = 0$ und $u_n = u(1) = 0$, gilt für $i = 1$ bzw. $i = n - 1$

$$\frac{1}{h^2} ((-1 + 5h)u_2 + (2 - 5h)u_1) = f(h)$$

$$\frac{1}{h^2} ((2 - 5h)u_{n-1} - u_{n-2}) = f((n - 1)h).$$

1 Punkt

Insgesamt erhalten wir das Gleichungssystem $A_h u_h = b$ mit

$$A_h = \frac{1}{h^2} \begin{pmatrix} 2 - 5h & -1 + 5h & & & & & \\ -1 & 2 - 5h & -1 + 5h & & & & \\ & & \ddots & \ddots & \ddots & & \\ & & & -1 & 2 - 5h & -1 + 5h & \\ & & & & -1 & 2 - 5h & \end{pmatrix},$$

1,0 Punkte

$$b_h = \begin{pmatrix} f(h) \\ f(2h) \\ \vdots \\ f((n-2)h) \\ f((n-1)h) \end{pmatrix}, u_h = \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \\ \vdots \\ u_{n-2} \\ u_{n-1} \end{pmatrix}.$$

0,5 Punkte

(b) For diagonal dominance, we need the following conditions to hold true:

$$|2 - 5h| \geq |1 - 5h| \tag{1}$$

$$|2 - 5h| \geq 1 + |1 - 5h| \tag{2}$$

$$|2 - 5h| \geq 1 \tag{3}$$

0.5 Punkte

We can now solve the above three inequalities independently,

- Let $h \in (0, 1/5)$, then

$$2 - 5h \geq 1 - 5h \Rightarrow 2 \geq 1, \text{ which is always true} \tag{4}$$

Now let $h \in (1/5, 2/5)$, then

$$2 - 5h \geq 5h - 1 \Rightarrow h \in (1/5, 3/10) \tag{5}$$

Now let $h \in (2/5, \infty)$, then

$$5h - 2 \geq 5h - 1 \Rightarrow -2 \geq -1, \text{ which is never true} \tag{6}$$

Thus for (??), we have

$$h \in (0, 3/10) \tag{7}$$

0.5 Punkte

- Let $h \in (0, 1/5)$, then

$$2 - 5h \geq 2 - 5h \Rightarrow h \in (0, 1/5) \tag{8}$$

Let $h \in (1/5, 2/5)$, then

$$2 - 5h \geq 5h \Rightarrow h \in (0, 1/5), \text{ which does not belong to the desired range} \tag{9}$$

Let $h \in (2/5, \infty)$, then

$$5h - 2 \geq 5h, \text{ which could never be true.} \tag{10}$$

Thus for (??), we obtain $h \in (0, 1/5)$.

0.5 Punkte

- Doing the same as above for (??), we obtain

$$h \in (0, 1/5) \cup (3/5, \infty) \tag{11}$$

0.5 Punkte

The final result is the intersection of the results obtained for (??)-(??), thus we finally have

$$h \in (0, 1/5) \tag{12}$$

0.5 Punkte

- (c) Wird für die Approximation von $u'(x_i)$ anstatt der Downwind-Diskretisierung, die Upwind-Diskretisierung

$$u'(x_i) \approx \frac{u(x_i) - u(x_{i-1}))}{h}$$

benutzt, so erhalten wir die Matrix

$$A_h = \frac{1}{h^2} \begin{pmatrix} 2 + 5h & -1 & & & & \\ -1 - 5h & 2 + 5h & -1 & & & \\ & \ddots & \ddots & \ddots & & \\ & & -1 - 5h & 2 + 5h & -1 & \\ & & & -1 - 5h & 2 + 5h & \end{pmatrix}.$$

1 Punkt

Mit dieser Diskretisierung ist A_h eine schwach diagonaldominante Matrix, da

$$\sum_{j \neq i} |a_{i,j}| \leq 2 + 5h = a_{i,i} \text{ für } i = 1..n - 1$$

For strict diagonal dominance, we have the following for the first row of the matrix

$$\sum_{j \neq 1} |a_{1j}| = 1 < 2 + 5h.$$

1,5 Punkte

Aufgabe 6.

(a) Sei $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ eine s.p.d. Matrix und $D := \text{diag}(A)$. Zeigen Sie:

Es existiert ein $c_0 > 0$, so dass $2c_0D - A$ s.p.d (symmetric positive definite) ist.

(b) Wir betrachten das Richardson Verfahren für ein Gleichungssystem $Ax = b$:

$$x^{k+1} = x^k + \omega(b - Ax^k).$$

Gegeben sei die symmetrische Matrix

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 0 & 2 & -1 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}, \quad b = \begin{pmatrix} 4 \\ -1 \\ 7 \end{pmatrix}.$$

- (i) Für welche Werte ω konvergiert die Methode?
- (ii) Bestimmen Sie den optimalen Wert für ω ?

3.5 + 3.5 Punkte

Lösung.

(a) Wenn A s.p.d. ist, sind die Diagonaleinträge von A strikt positiv, denn würde es ein $A_{ii} \leq 0$ geben, so wäre $e_i^T A e_i = a_{ii}|e_i|^2 \leq 0$. Folglich ist auch $D = \text{diag}(A)$ s.p.d.

1 Punkt

$2c_0D - A$ ist symmetrisch. Es gilt für alle $v \neq 0$

$$0 < \min_i A_{ii} \leq \frac{v^T D v}{v^T v} \leq \max_i A_{ii}$$

0,5 Punkte

und

$$0 < \lambda_{\min}(A) \leq \frac{v^T A v}{v^T v} \leq \lambda_{\max}(A).$$

0,5 Punkte

Somit ist

$$\frac{1}{v^T v} v^T (2c_0D - A)v = 2c_0 \frac{v^T D v}{v^T v} - \frac{v^T A v}{v^T v} \geq 2c_0 \min_i A_{ii} - \lambda_{\max}(A).$$

Damit $2c_0D - A$ s.p.d. ist muss $2c_0 \min_i A_{ii} - \lambda_{\max} > 0$, d.h. $c_0 > \frac{\lambda_{\max}}{2 \min_i A_{ii}}$ sein.

1,5 Punkte

(b) (i) Die Iterationsmatrix der Methode ist $G_\omega = (I - \omega A)$.
The matrix A is upper triangular therefore its eigenvalues are the entries on the diagonal. Thus we have the following eigenvalues for A .

$$\lambda_1 = 1, \lambda_2 = 2, \lambda_3 = 3 \tag{13}$$

1,0 Punkte

For convergence, we need the spectral radius of the iteration matrix to be less than one. This provides us with the following condition

$$|1 - \omega \lambda_i| < 1 \tag{14}$$

which gives the following $\omega \in (0, \frac{2}{3})$

1 Punkt

(ii) The spectral radius is given by

$$\rho(G_\omega) = \max\{|1 - \omega\lambda_i|\}.$$

For the optimal ω , we would like to minimize the above spectral radius. For different eigenvalues of A , we have the following

$$|1 - 2\omega| = \begin{cases} 1 - 2\omega & 0 < \omega \leq \frac{1}{2} \\ -1 + 2\omega & \frac{1}{2} < \omega < \frac{2}{3} \end{cases}$$

$$|1 - \omega| = 1 - \omega$$

$$|1 - 3\omega| = \begin{cases} 1 - 3\omega & 0 < \omega \leq \frac{1}{3} \\ -1 + 3\omega & \frac{1}{3} < \omega < \frac{2}{3} \end{cases}$$

0,5 Punkte

So the ω which minimises the spectral radius is given by the following expression

$$3\omega - 1 = 1 - \omega, \Rightarrow \omega = 0.5 \tag{15}$$

1 Punkt

Alternate Solution for Optimal Damping Factor. Another way to do this is by using the following formulae

$$\omega_{opt} = \frac{2}{|\lambda_{min}(A)| + |\lambda_{max}(A)|} = 0.5 \tag{16}$$

1.5 Punkte

Aufgabe 7.

Bestimmen Sie zu den Daten

k	0	1	2	3
x_k	0	$\frac{1}{2}\pi$	π	$\frac{3\pi}{2}$
$f(x_k)$	3	1	2	3

ein trigonometrisches Polynom der Form

$$T_4(f; x) = \sum_{j=0}^{n-1} d_j(f) e^{ijx}$$

das die Daten interpoliert, also die Bedingung

$$T_4(f; x_k) = f(x_k), \text{ für } k = 0, \dots, 3$$

erfüllt.

5 Punkte

Lösung.

Die 4. Einheitswurzel hat die Form:

$$\epsilon = e^{-\frac{1}{2}i\pi} = -i$$

Die Koeffizienten $d_j(f)$ sind wie folgt definiert:

$$d_j(f) = \frac{1}{4} \sum_{l=0}^3 f\left(\frac{l}{2}\pi\right) e^{jl}$$

1,5 Punkte

Es gilt also:

$$\begin{aligned} d_0(f) &= \frac{1}{4} [3e^0 + 1e^0 + 2e^0 + 3e^0] \\ &= \frac{1}{4} [3 + 1 + 2 + 3] = \frac{9}{4}, \\ d_1(f) &= \frac{1}{4} [3e^0 + 1e^1 + 2e^2 + 3e^3] \\ &= \frac{1}{4} [3 - i - 2 + 3i] = \frac{1 + 2i}{4}, \\ d_2(f) &= \frac{1}{4} [3e^0 + 1e^2 + 2e^4 + 3e^6] \\ &= \frac{1}{4} [3 - 1 + 2 - 3] = \frac{1}{4}, \\ d_3(f) &= \frac{1}{4} [3 + 1e^3 + 2e^6 + 3e^9] \\ &= \frac{1}{4} [3 + 1i - 2 - 3i] = \frac{1 - 2i}{4}. \end{aligned}$$

1,5 Punkte

Das trigonometrische Polynom hat also die Form:

$$\begin{aligned} T_4(f; x) &= \sum_{j=0}^3 d_j(f) e^{ijx} \\ &= \frac{9}{4} + \frac{1 + 2i}{4} e^{ix} + \frac{1}{4} e^{2ix} + \frac{1 - 2i}{4} i e^{3ix}. \end{aligned}$$

2,0 Punkte

Aufgabe 8.

Betrachten Sie das Randwert-Problem

$$\begin{aligned} -u''(x) + u(x) &= g(x) \quad x \in (0, 1) \\ u'(0) &= u'(1) = 0 \end{aligned}$$

a) Finden Sie die Eigenfunktionen des Differentialoperators

$$-\frac{d^2}{dx^2}.$$

b) Sei $g(x)$ gegeben durch

$$g(x) = \begin{cases} 1 & x \in [0, \frac{1}{2}), \\ -1 & x \in [\frac{1}{2}, 1]. \end{cases}$$

Nutzen Sie die folgende Darstellung für u , gegeben durch

$$u = \sqrt{2} \sum_{i=0}^{\infty} \alpha_i \cos(i\pi x)$$

um eine Lösung des Randwert-Problems zu finden.

Hinweis: $\int_0^1 \cos(n\pi x) \cos(m\pi x) dx = \frac{1}{2} \delta_{nm}$ mit dem Kronecker Delta δ_{nm} .

3 + 3 Punkte

Lösung.

a) The eigenvalue problem of the differential operator is given as

$$\psi = -\lambda^2 \psi, \quad \psi'(0) = \psi'(1) = 0 \tag{17}$$

Making the following ansatz for ψ

$$\psi = C \exp(mx) \tag{18}$$

we obtain the following

$$m^2 = -\lambda^2, \Rightarrow m = \pm \sqrt{-\lambda^2}$$

We can now have the following three situations for λ , and corresponding to each to them we will get a different eigenfunction

- If $\lambda = 0$, then $\psi = Ax + B$

1 Punkt

- If $\lambda \in \mathbb{R}$, then $\psi = A \cos(\lambda x) + B \sin(\lambda x)$

1 Punkt

- If $\lambda = i\omega$ ($i^2 = -1$), then $\psi = A \exp(\omega x) + B \exp(-\omega x)$

1 Punkt

Note: The boundary conditions have not been given the problem but that makes the question a bit ambiguous. In case a student computes the eigenfunctions such that he uses the boundary conditions from the problem itself then the following grading scheme has been adopted: (0.5, 0.5, 0.5) points for the above three conditions for λ . And (0.5, 0.5, 0.5) for the consideration for boundary conditions. The solution, if one uses the boundary conditions from the problem, is the following

- For $\lambda = 0$, we obtain $A = 0 \Rightarrow \psi = B$

- For $\lambda \in \mathbb{R}$, we obtain $B = 0$ and $\lambda = n\pi$
- For $\lambda = i\omega$, we obtain $A = B = 0$.

b) Let ψ_n be given as

$$\psi_n(x) = \sqrt{2} \cos(n\pi x) \quad (19)$$

then we have the following ansatz for u (from the question itself)

$$u = \sum_{i=1}^{\infty} \alpha_n \psi_n \quad (20)$$

Similarly, we project $g(x)$ using ψ_n in the following way.

$$\int_0^1 g \psi_n dx = \sqrt{2} \int_0^{\frac{1}{2}} \cos(n\pi x) dx - \sqrt{2} \int_{\frac{1}{2}}^1 \cos(n\pi x) dx \quad (21)$$

$$= \sqrt{2} \left[\frac{1}{n\pi} \sin\left(\frac{1}{2}n\pi\right) + \frac{1}{n\pi} \sin\left(\frac{1}{2}n\pi\right) \right] \quad (22)$$

$$= \frac{2\sqrt{2}}{n\pi} \sin\left(\frac{1}{2}n\pi\right) = \gamma_n \quad (23)$$

1,0 Punkte

Thus, $g(x)$ can be written as

$$g = \sum_{i=1}^{\infty} \gamma_n \psi_n \quad (24)$$

Using the eigenvalue problem, we know that

$$\sum_{i=1}^{\infty} \alpha_n \psi_n'' = - \sum_{i=1}^{\infty} \alpha_n (n\pi)^2 \psi_n \quad (25)$$

Substituting the ansatz into the differential equation, and using the expansion for g , we obtain the following

$$\sum_{i=1}^{\infty} \alpha_n (n\pi)^2 \psi_n + \sum_{i=1}^{\infty} \alpha_n \psi_n = \sum_{i=1}^{\infty} \gamma_n \psi_n \quad (26)$$

1,0 Punkte

Since the eigenfunctions are orthonormal, the above relation implies

$$\alpha_n = \frac{\gamma_n}{(n\pi)^2 + 1} \quad (27)$$

1,0 Punkte